



Dopravní problémy

M. Kárný, P. Gebouský, J. Homolová,
I. Nagy, P. Němcová, J. Přikryl

school@utia.cas.cz, <http://www.utia.cas.cz/AS>



Problém





Řešení ?






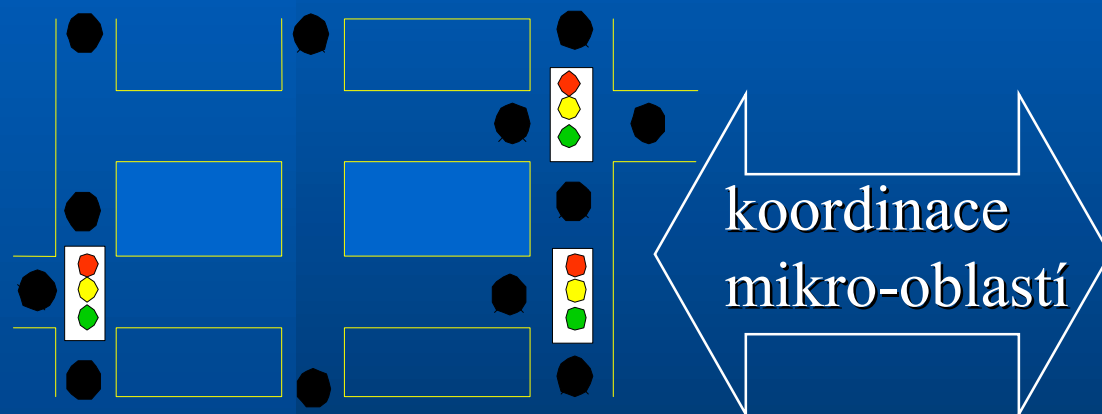
Možné radikální řešení





...reálné: zpětnovazební řízení

Mikro-oblasti se světelnou signalizací 
řízenou lokálními řadiči dle údajů
detektorů ● (obsazenosti a intenzity)



...netriviální a prakticky významný problém
dynamického rozhodování s více účastníky



Chování a akce

Chování Q = všechny měřené, uvažované a volené veličiny

Intenzita dopravy

Obsazenost komunikací

} ... měřeny

Rychlost vozidel a proudů

... vypočteny a odhadovány

Délky kolon

... odhadovány

Fáze v řízení křižovatky

Délka světelného cyklu

Podíl zelené v délce cyklu

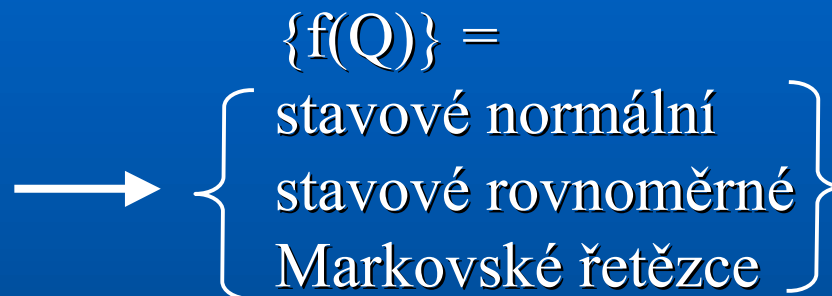
} ... voleny \Leftrightarrow akce



Kroky rozhodování

Algoritmický překlad oborových znalostí

- U zákony zachování aut, projekty dopravní sítě, simulační modely,
- Č empirická pravidla dopraváků



Předzpracování dat

- E odlehlá a chybějící měření, zmenšení rozměru,
sjednocování nestejně snímaných dat ...

N *Zmenšení množiny popisů $\{f(Q)\}$*

- í současné odhadování struktury, parametrů i vnitřních veličin pro **normální** i **rovnoměrné** (!) modely...

Ověření platnosti modelů



Kroky rozhodování

Algoritmický překlad cílů a omezení na $I_f(Q)$

N {největší propustnost: vážené délky front ?; sanitky} $\longrightarrow I_f(Q)$
více vrcholová $I_f(Q) \Leftrightarrow$ více cílů; rovnoměrná $f \Leftrightarrow$ omezení

Á *Návrh optimální strategie*

V rovnoměrná f , I_f : nestandardní dynamické lineární programování

Ověření platnosti návrhu

R teoretická a simulační analýza,
srovnání s realitou a s cíly i omezeními

H *Implementace*

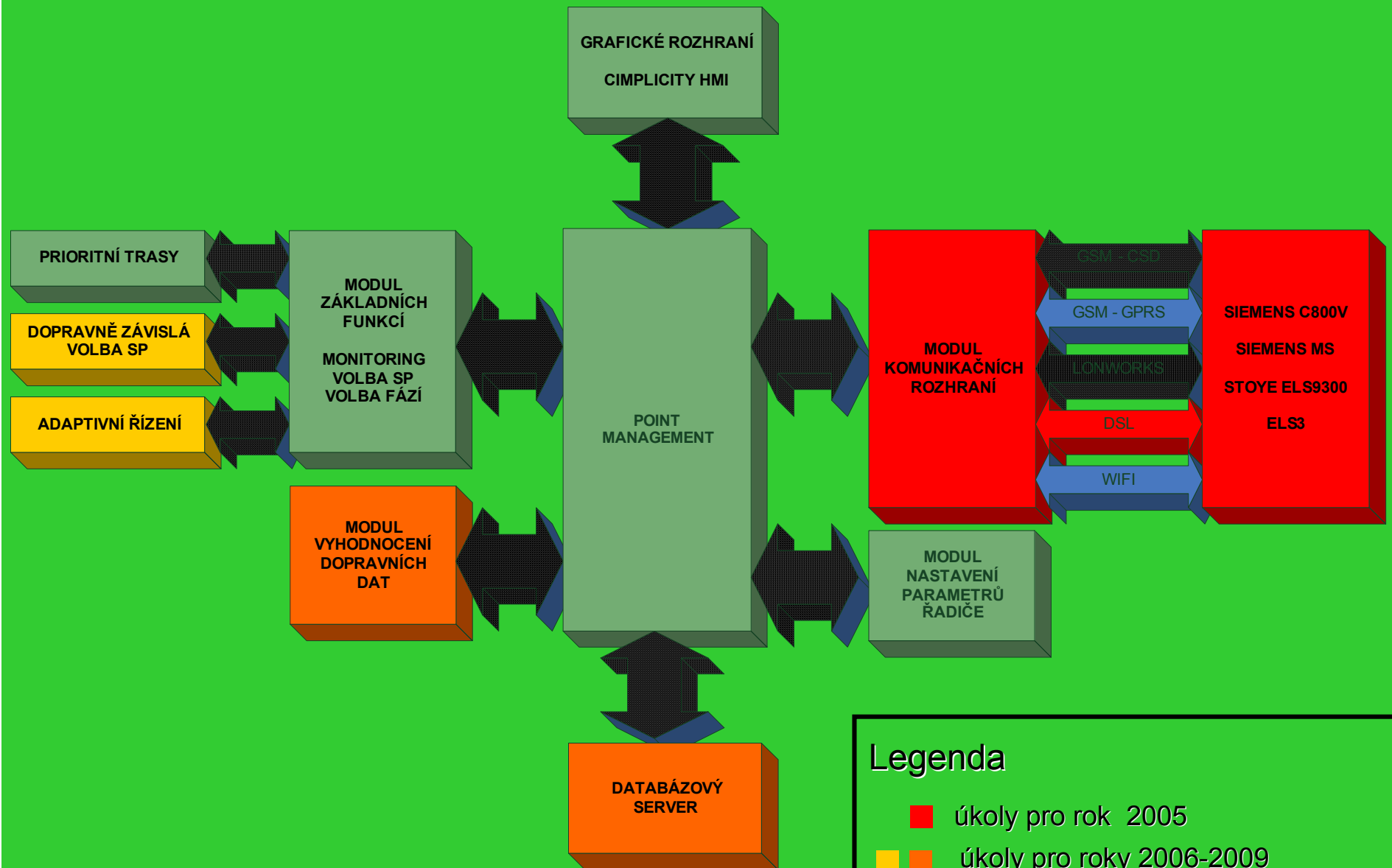
... Ing. Řehák z firmy Eltodo a.s.



Reálná aplikace modulů adaptivního řízení

Ing. Jiří Řehák
Ing. Jiří Sedlák
Martin Němec
Ing. Libor Šeps
Ing. Dušan Vaněk

Reálná aplikace adaptivního algoritmu ústředna ELS AREA



ÚKOLY PRO ROK 2005

Cíl: Vytvoření dostatečně kapacitního komunikačního spoje pro implementaci optimalizačního algoritmu

- Posouzení míry decentralizace dvojice ústředna, dopravní řadič ve vztahu k optimalizačnímu algoritmu
- Návrh komunikačního protokolu pro komunikaci dopravní ústředny s řadičem SSZ umožňující
 - monitoring stavu zařízení a přenosových tras
 - přenos dopravních dat z detektorů řadiče do DU
 - přenos řídicích parametrů pro křižovatku
- Nalezení vhodné oblasti pro otestování komunikační trasy a protokolů



ÚKOLY PRO ROK 2005

Cíl: Vytvoření dostatečně kapacitního komunikačního spoje pro implementaci optimalizačního algoritmu

- Vytvoření hardware a software pro komunikaci na straně řadiče a dopravní ústředny
 - vývoj softwarových a hardwarových modulů
 - implementace nových modulů do dopravní ústředny a řadiče

- Výsledky testů komunikace zohlednit v při návrhu optimalizačního algoritmu



NAVAZUJÍCÍ ÚKOLY PRO ROKY 2006 - 2009

Databázový server

- Definování formátu a struktury ukládaných dat
- Vytvoření archivu dopravních dat
- Stanovení pravidel zpracování dopravních dat pro optimalizační modul
- Stanovit interface předávaných dat z databáze do řídicích algoritmů včetně vstupu-výstupu SCADA systému.



NAVAZUJÍCÍ ÚKOLY PRO ROKY 2006 - 2009

Modul vyhodnocení dopravních dat

- Stanovení pravidel pro určení stupně dopravy
- Stanovení pravidel pro výpočet délky kolony
- Statistika dopravních dat

Modul dopravně závislé volby signálních plánů a modul adaptivního řízení

- Začlenění modulu do dopravní ústředny – praktická realizace
- Otestování v reálném provozu





DĚKUJI VÁM ZA POZORNOST